

## $\Gamma$ -convergence

- Notion de convergence de problèmes de minimisation
- Ennio De Giorgi
- Pas de définition unique. De nombreux cadres...  
cf Andrea Braides «  $\Gamma$ -convergence for beginners »

$$\textcircled{1} \quad \begin{cases} -\operatorname{div} \left( A\left(\frac{x}{\varepsilon}\right) \nabla u_\varepsilon \right) = f & \Omega \\ u_\varepsilon = 0 & \partial\Omega \end{cases}$$

Si  $A$  est une matrice symétrique  $u_\varepsilon$  minimise la fonctionnelle

$$J_\varepsilon(u) = \frac{1}{2} \int_{\Omega} A\left(\frac{x}{\varepsilon}\right) \nabla u \cdot \nabla u - \int_{\Omega} f u \quad \text{sur } H_0^1(\Omega)$$

Ex: Ecrire l'équation d'Euler-Lagrange et vérifier que l'on retombe sur  $\textcircled{1}$

Dans la suite, on va considérer le problème de minimisation

$$(P_\varepsilon) \quad \min_{u \in H_0^1} J_\varepsilon(u)$$

On a vu que quand  $\varepsilon \rightarrow 0$ ,  $u_\varepsilon \rightharpoonup u_0$  faiblement dans  $H^1$   
 $u_0$  est solution de

$$\begin{cases} -\operatorname{div} (A_{\text{eff}} \nabla u_0) = f & \Omega \\ u_0 = 0 & \partial\Omega \end{cases}$$

$$\text{où} \quad A_{\text{eff}} = \int_{\Upsilon} A(y) (e_j + \nabla_y \chi_j) \cdot e_i \, dy \quad \text{où } \chi_j \text{ sont les correcteurs}$$
$$= \int_{\Upsilon} A(y) (e_j + \nabla_y \chi_j) \cdot (e_i + \nabla_y \chi_i) \, dy$$

(En effet la formulation variationnelle de l'équation des conducteurs est  $\int_{\Omega} A(y)(e_j + \nabla \chi_j) \cdot \nabla \varphi = 0 \quad \forall \varphi \in H_0^1(\Omega)$ )

Par conséquent, si  $A_{\text{eff}}$  est une matrice symétrique  $\forall y$ , alors  $A_{\text{eff}}$  est une matrice symétrique.

On déduit que  $u_0$  est la solution du problème de minimisation

$$(P_0) \quad \inf_{u \in H_0^1(\Omega)} J_0(u) \quad \text{avec} \quad J_0(u) = \frac{1}{2} \int_{\Omega} A_{\text{eff}} \nabla u \cdot \nabla u - \int_{\Omega} f u$$

$$P_{\varepsilon} \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} P_0$$

$$J_{\varepsilon}(u_{\varepsilon}) \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} J_0(u_0)$$

Remarque:  $J_{\varepsilon}(u_{\varepsilon}) = \frac{1}{2} \int_{\Omega} A\left(\frac{x}{\varepsilon}\right) \nabla u_{\varepsilon} \cdot \nabla u_{\varepsilon} - \int_{\Omega} f u_{\varepsilon}$

- $u_{\varepsilon} \rightharpoonup u_0$   $H^1$  faible
- $u_{\varepsilon} \rightarrow u_0$   $L^2$  fort Rellich.

•  $\nabla u_{\varepsilon} \rightharpoonup \nabla u_0$   $L^2$  faible (et pas mieux)

$\int_{\Omega} |\nabla u_{\varepsilon}|^2 \not\xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{\Omega} |\nabla u_0|^2$  en général, il n'y a pas de raison pour que  $\int_{\Omega} A\left(\frac{x}{\varepsilon}\right) \nabla u_{\varepsilon} \cdot \nabla u_{\varepsilon} \rightarrow \int_{\Omega} A_{\text{eff}} \nabla u_0 \cdot \nabla u_0$  car c'est une quantité quadratique en  $\nabla u_{\varepsilon}$ .

La  $\Gamma$ -convergence est un bon cadre pour poser les problèmes.

### 1 - Définitions et propriétés.

Cadre très général:  $(X, d)$  espace métrique

$$(P_{\varepsilon}) \quad \inf_{u \in X} J_{\varepsilon}(u) \quad ; \quad (P_0) \quad \inf_{u \in X} J_0(u)$$

Definition: On dit que  $(P_\varepsilon)_{\varepsilon>0}$   $\Gamma(d)$  converge dans  $X$  vers  $P_0$  si l'on a les deux propriétés suivantes:

•  $\Gamma$ -liminf:  $\forall u_0 \in X$  et  $\exists (u_\varepsilon)_{\varepsilon>0} \in X$  telle que  $u_\varepsilon \xrightarrow[\varepsilon \rightarrow 0]{d} u_0$

$$\liminf_{\varepsilon \rightarrow 0} J_\varepsilon(u_\varepsilon) \geq J_0(u_0)$$

•  $\Gamma$ -limsup:  $\forall u_0 \in X$ ,  $\exists (u_\varepsilon)_{\varepsilon>0} \in X$  telle que  $u_\varepsilon \xrightarrow[\varepsilon \rightarrow 0]{d} u_0$

$$\limsup_{\varepsilon \rightarrow 0} J_\varepsilon(u_\varepsilon) \leq J_0(u_0)$$

On note  $P_\varepsilon \xrightarrow[\varepsilon \rightarrow 0]{\Gamma(d)} P_0$

Remarque: Il y a de nombreuses autres définitions possibles (variantes)

• On peut remplacer  $\leq$  par  $=$  dans  $\Gamma$ -limsup.

• On peut remplacer la convergence métrique au sens de  $d$  par n'importe quelle notion de convergence dans  $X$  (par exemple de la convergence faible)

• On peut aussi changer  $\Gamma$ -limsup en

$\Gamma$ -limsup( $\eta$ ):  $\forall u_0 \in X$ ,  $\forall \eta > 0$ ,  $\exists (u_\varepsilon)_{\varepsilon>0} \in X$  tq  $u_\varepsilon \xrightarrow[\varepsilon \rightarrow 0]{d} u_0$  et

$$\limsup_{\varepsilon \rightarrow 0} J_\varepsilon(u_\varepsilon) \leq J_0(u_0) + \eta$$

•  $\Gamma$ -limsup: il faut construire ou exhiber une suite  $(u_\varepsilon)_{\varepsilon>0}$  qui marche. Construction de la « recovery sequence »

Théorème: Sous les hypothèses précédentes  $(X, d), P_\varepsilon, P_0$ .

Si  $P_\varepsilon \xrightarrow[\varepsilon \rightarrow 0]{\Gamma(d)} P_0$  dans  $X$  et que  $u_\varepsilon$  est un minimiseur solution de  $P_\varepsilon$  qui converge (au sens de  $d$ ) vers  $u_0 \in X$ , alors  $u_0$  est un minimiseur de  $J_0$  dans  $X$  et  $\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} J_\varepsilon(u_\varepsilon) = J_0(u_0)$

Preuve:  $u_\varepsilon \xrightarrow[\varepsilon \rightarrow 0]{d} u_0$  .  $\Gamma$ -liminf  $\Rightarrow \liminf_{\varepsilon \rightarrow 0} J_\varepsilon(u_\varepsilon) \geq J_0(u_0)$ .

. Soit  $v_0 \in X$  quelconque .  $\Gamma$ -limsup affirme qu'il existe une suite  $(v_\varepsilon)_{\varepsilon > 0}$  ,  $v_\varepsilon \xrightarrow[\varepsilon \rightarrow 0]{d} v_0$  et telle que

$$\limsup_{\varepsilon \rightarrow 0} J_\varepsilon(v_\varepsilon) \leq J_0(v_0)$$

. Mais  $u_\varepsilon$  minimise  $J_\varepsilon$   
 $J_\varepsilon(u_\varepsilon) \leq J_\varepsilon(v_\varepsilon)$

. On conclue

$$J_0(u_0) \leq \liminf_{\varepsilon \rightarrow 0} J_\varepsilon(u_\varepsilon) \leq \limsup_{\varepsilon \rightarrow 0} J_\varepsilon(u_\varepsilon) \leq \limsup_{\varepsilon \rightarrow 0} J_\varepsilon(v_\varepsilon) \leq J_0(v_0)$$

$\uparrow$   $\Gamma$ -liminf                       $\uparrow$  liminf  $\leq$  limsup                       $\uparrow$  minimisation                       $\uparrow$   $\Gamma$ -limsup

Ainsi  $u_0$  minimise  $J_0$  dans  $X$ .

Si de plus on prend  $v_0 = u_0$ , on a

$$\limsup_{\varepsilon \rightarrow 0} J_\varepsilon(u_\varepsilon) = \liminf_{\varepsilon \rightarrow 0} J_\varepsilon(u_\varepsilon) = J_0(u_0). \quad \blacksquare$$

## 2. Application à l'homogénéisation

$$J_\varepsilon^{(h)} = \frac{1}{2} \int_{\Omega} A\left(\frac{x}{\varepsilon}\right) \nabla u \cdot \nabla u - \int_{\Omega} f u \quad ; \quad J_0(u) = \frac{1}{2} \int_{\Omega} A_{\text{eff}} \nabla u \cdot \nabla u - \int_{\Omega} f u$$

$$(P_\varepsilon) \quad \text{Din}_{u \in H_0^1(\Omega)} J_\varepsilon(u) \quad ; \quad (P_0) \quad \text{Din}_{u \in H_0^1(\Omega)} J_0(u)$$

$$X = H_0^1(\Omega)$$

d: - Ou bien on prend la distance  $L^2$   
 - Ou bien on prend la convergence faible.

Théorème: Sous ces hypothèses  $P_\varepsilon \xrightarrow[\varepsilon \rightarrow 0]{\Gamma(d)} P_0$  dans  $H_0^1$ .

Preuve: Il faut démontrer les deux propriétés  $\Gamma$ -liminf et  $\Gamma$ -limsup.

$\Gamma$ -liminf:  $\forall u_0 \in H_0^1, \forall \varepsilon \xrightarrow{d} u_0 \quad \liminf_{\varepsilon \rightarrow 0} J_\varepsilon(u_\varepsilon) \geq J_0(u_0)$ .

Soit  $u_0 \in H_0^1$ , et  $u_\varepsilon \xrightarrow{d} u_0 \quad \alpha := \liminf_{\varepsilon \rightarrow 0} J_\varepsilon(u_\varepsilon)$

$$J_\varepsilon(u_\varepsilon) = \frac{1}{2} \int_{\Omega} A\left(\frac{z}{\varepsilon}\right) \nabla u_\varepsilon \cdot \nabla u_\varepsilon - \int_{\Omega} f u_\varepsilon$$

. Si  $d$  est la cv  $L^2$ , on n'a pas de contrôle de la norme  $H^1$ . La suite  $(u_\varepsilon)$  peut ne pas être bornée dans  $H^1$ . On pourrait avoir  $\alpha = +\infty$ . Mais dans ce cas il n'y a rien à démontrer.

. si  $d$  est la cv faible  $H^1$ , comme  $(u_\varepsilon)_{\varepsilon > 0}$  cv faiblement, elle est bornée dans  $H^1$  et  $(J_\varepsilon(u_\varepsilon))_{\varepsilon > 0}$  est bornée.  $\alpha \neq +\infty$

Si  $\alpha \neq +\infty$ , la suite  $(u_\varepsilon)_{\varepsilon > 0}$  est nécessairement bornée dans  $H^1$ .  
(ou au moins une suite extraite)

A partir de maintenant on travaillera avec une suite extraite telle que  $\lim_{n \rightarrow \infty} J_{\varepsilon_n}(u_{\varepsilon_n}) = \alpha$

$A$  est uniformément bornée et coercive  $\underbrace{J_\varepsilon(u_\varepsilon)}_{\text{borné}} \geq \underbrace{\frac{C_{\text{coer}}}{2} \int |\nabla u_\varepsilon|^2}_{\text{contrôle}} - \underbrace{C_{\text{lin}} \|f\|_{L^2} \|u_\varepsilon\|_{L^2}}_{\text{borné}}$

On peut supposer maintenant (completum de  $(u_\varepsilon)_{\varepsilon > 0}$  bornée  $H^1$ )  
 $u_\varepsilon \rightharpoonup u_0$   $L^2$  faiblement  $H^1$

$\exists u_1 \in L^2(\Omega, H_{\#}^1)$  tel que  $\nabla u_\varepsilon \xrightarrow{2s} \nabla_x u_0 + \nabla_y u_1(x, y)$

$(v_\varepsilon \xrightarrow{2s} v_0)_{\Omega \times \Upsilon}$  signifie  $\forall \psi$  admissible  $\int_{\Omega} v_\varepsilon(x) \psi(x, \frac{z}{\varepsilon}) dx \rightarrow \int_{\Omega \times \Upsilon} v_0(x, y) \psi(x, y) dx dy$   
 $\int_{\Omega} (\psi(x, \frac{z}{\varepsilon}))^2 \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{\Omega} (\psi(x, y))^2 dx dy$

$$J_\varepsilon(u_\varepsilon) = \frac{1}{2} \int_{\Omega} A\left(\frac{x}{\varepsilon}\right) \nabla u_\varepsilon \cdot \nabla u_\varepsilon - \int_{\Omega} f u_\varepsilon$$

$\xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{\Omega} f u_0 \quad u_\varepsilon \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} u_0 \text{ in } L^2$

Il suffit de montrer que  $\liminf_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{\Omega} A\left(\frac{x}{\varepsilon}\right) \nabla u_\varepsilon \cdot \nabla u_\varepsilon \geq \int_{\Omega} A_{\text{eff}} \nabla u_0 \cdot \nabla u_0$

⚠ un peu faux

$$\int_{\Omega} A\left(\frac{x}{\varepsilon}\right) (\nabla u_\varepsilon - \nabla_x u_0 - \nabla_y u_1(x, \frac{z}{\varepsilon})) \cdot (\nabla u_\varepsilon - \nabla_x u_0 - \nabla_y u_1(x, \frac{z}{\varepsilon})) dx \stackrel{\text{coercivité de } A}{\geq} 0.$$

En développant ceci est équivalent à :

$$\int_{\Omega} A\left(\frac{x}{\varepsilon}\right) \nabla u_\varepsilon \cdot \nabla u_\varepsilon \geq 2 \int_{\Omega} A\left(\frac{x}{\varepsilon}\right) \nabla u_\varepsilon \cdot (\nabla u_0 + \nabla_y u_1(x, \frac{z}{\varepsilon})) - \int_{\Omega} A\left(\frac{x}{\varepsilon}\right) (\nabla u_0 + \nabla_y u_1) \cdot (\nabla u_0 + \nabla_y u_1)$$

Or  $\int_{\Omega} A\left(\frac{x}{\varepsilon}\right) \nabla u_\varepsilon \cdot (\nabla u_0 + \nabla_y u_1(x, \frac{z}{\varepsilon})) dx = \int_{\Omega} \nabla u_\varepsilon \cdot \underbrace{A\left(\frac{x}{\varepsilon}\right) (\nabla u_0 + \nabla_y u_1(x, \frac{z}{\varepsilon}))}_{\varphi(x, \frac{z}{\varepsilon})} dx$

$$\xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{\Omega \Upsilon} (\nabla u_0 + \nabla_y u_1(x, y)) \cdot A(y) (\nabla u_0 + \nabla_y u_1(x, y)) dx dy$$

$$= \int_{\Omega \Upsilon} A(y) (\nabla u_0 + \nabla_y u_1) \cdot (\nabla u_0 + \nabla_y u_1) dx dy.$$

et (I)  $\int_{\Omega} A\left(\frac{x}{\varepsilon}\right) (\nabla u_\varepsilon(x) + \nabla_y u_1(x, \frac{z}{\varepsilon})) \cdot (\nabla u_0 + \nabla_y u_1(x, \frac{z}{\varepsilon})) dx \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{\Omega \Upsilon} A(y) (\nabla u_0 + \nabla_y u_1) \cdot (\nabla u_0 + \nabla_y u_1) dx dy$

⚠ la démonstration est fautive si  $u_0$  n'est pas assez régulière ( $\nabla_y u_1$  non admissible)

En passant à la limite

$$\liminf_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{\Omega} A\left(\frac{x}{\varepsilon}\right) \nabla u_\varepsilon \cdot \nabla u_\varepsilon \geq \int_{\Omega \Upsilon} A(y) (\nabla u_0 + \nabla_y u_1(x, y)) \cdot (\nabla u_0 + \nabla_y u_1(x, y)) dx dy.$$

Et

$$\int_{\Omega} \int_{\Gamma} A(y) (\nabla u_0 + \nabla_y u_1(x,y)) \cdot (\nabla u_0 + \nabla_y u_1(x,y)) dx dy$$

$$\geq \min_{w \in L^2(\Omega, H_*^1)} \int_{\Omega} \int_{\Gamma} A(y) (\nabla u_0 + \nabla_y w) \cdot (\nabla u_0 + \nabla_y w) dx dy.$$

$$= \int_{\Omega} A_{\text{eff}} \nabla u_0 \cdot \nabla u_0.$$

En effet  $\otimes$   $\int_{\Gamma} A(y) (\xi + \nabla_y W) \cdot (\xi + \nabla_y W)$

On fixe  $x$ :  $\xi = \nabla u_0(x)$   
 $W(y) = w(x,y)$

$$A_{\text{eff}ij} = \int A(y) (e_j + \nabla \chi_j) \cdot (e_i + \nabla \chi_i)$$

$$\xi = \sum_{i=1}^3 \xi_i e_i$$

$$A_{\text{eff}} \xi \cdot \xi = \sum_{ij} A_{\text{eff}ij} \xi_j \xi_i$$

$$= \int_{\Omega} A(y) (\xi + \nabla \sum_j \xi_j \chi_j) \cdot (\xi + \nabla \sum_j \xi_j \chi_j)$$

$\#$   $W = \sum \xi_j \chi_j$  !! C. à d  $W = \sum \xi_j \chi_j$  minimise  $\otimes$   
En effet, le minimum de  $\otimes$  vérifie  $\int A(y) (\xi + \nabla_y W) \cdot \nabla_y \theta = 0 \quad \forall \theta \in H_*^1(\Gamma)$   
et c'est l'équation du correcteur.

Le correcteur minimise l'énergie :

La solution  $(u_0, u_1)$  du problème homogénéisé vérifie la formulation variationnelle

$$\int_{\Omega} \int_{\Gamma} A(y) (\nabla u_0 + \nabla_y u_1) \cdot (\nabla \phi_0 + \nabla_y \phi_1) dx dy = \int_{\Omega} f \phi_0$$

$$\forall \phi_0 \in C_c^\infty(\Omega), \quad \forall \phi_1 \in C_c^\infty(\Omega, C_*^\infty(\Gamma)).$$

$H_0^1$   $L^2(\Omega, H_*^1(\Gamma))$

qui n'est rien d'autre (dans le cas  $A$  symétrique) que

$$(u_0, u_1) \text{ minimise } \frac{1}{2} \iint_{\Omega \times Y} A(y) (\nabla_{x_0} + \nabla_y u_1) \cdot (\nabla_{x_0} + \nabla_y u_1) dx dy - \int_{\Omega} f u_0 dx$$

Si  $\nabla_y u_1$  n'est pas admissible  $\rightsquigarrow$  On remplace  $u_1$  par  $\varphi$  régulière en  $x, y$ .

On a une  $\tilde{a}$ :

$$\liminf_{\varepsilon \rightarrow 0} \int A(\frac{x}{\varepsilon}) \nabla u_\varepsilon \cdot \nabla u_\varepsilon \geq \frac{1}{2} \iint_{\Omega \times Y} A(y) (\nabla_{x_0} + \nabla_y u_1) \cdot (\nabla_{x_0} + \nabla_y \varphi) dx dy - \int_{\Omega} f u_0 dx$$

$$- \iint_{\Omega \times Y} A(y) (\nabla_{x_0} + \nabla_y \varphi) \cdot (\nabla_{x_0} + \nabla_y \varphi) dx dy$$

$\varphi$  régulière qui converge vers  $u_1$  dans  $L^2(\Omega, H^1_{\text{eff}}(Y))$   
L'expression de droite converge vers la même chose qu'avant  
c.a.d

$$\iint_{\Omega \times Y} A(y) (\nabla_{x_0} + \nabla_y u_1) \cdot (\nabla_{x_0} + \nabla_y u_1) dx dy \geq \int_{\Omega} f u_0 dx$$

$\Gamma$ -lim sup:  $\forall u_0 \in H^1_0, \exists u_\varepsilon \in H^1_0$  tq  $\limsup_{\varepsilon \rightarrow 0} J_\varepsilon(u_\varepsilon) \leq J_0(u_0)$   
 $u_\varepsilon \xrightarrow[\varepsilon \rightarrow 0]{d} u_0$

Soit  $u_0 \in H^1_0$ , on veut construire  $u_\varepsilon$ .

Le candidat  $u(x, y) = \sum_{j=1}^n \frac{\partial u_0}{\partial x_j}(x) X_j(y)$

On a envie de prendre  $u_\varepsilon(x) = u_0(x) + \varepsilon u_1(x, \frac{x}{\varepsilon})$   
on va montrer qu'il fonctionne (presque).

$u_\varepsilon \xrightarrow[\varepsilon \rightarrow 0]{d} u_0$  ?  $\|u_\varepsilon - u_0\|_{L^2} = \left( \int_{\Omega} (u_1(x, \frac{x}{\varepsilon}))^2 dx \right)^{1/2} \xrightarrow[\varepsilon \rightarrow 0]{} 0$

$u_\varepsilon \rightarrow u_0$   $H^1$  faible  $\varepsilon u_1(x, \frac{x}{\varepsilon}) \xrightarrow[\varepsilon \rightarrow 0]{} 0$   $H^1$

$\varphi$  régulière  
 $u_1$  admissible?  
oui pour l'instant



$$\nabla(\varepsilon u_1^\varphi(x, \frac{x}{\varepsilon})) = \underbrace{\varepsilon \nabla_x u_1^\varphi(x, \frac{x}{\varepsilon})}_0 + \underbrace{\nabla_y u_1^\varphi(x, \frac{x}{\varepsilon})}_0 \text{ si } u_1 \text{ est suff. régulière.}$$

$$J_\varepsilon(u_\varepsilon) = \frac{1}{2} \int_{\Omega} A\left(\frac{x}{\varepsilon}\right) \left( \nabla u_0 + \nabla_y u_1^\varphi(x, \frac{x}{\varepsilon}) + \varepsilon \nabla_x u_1^\varphi(x, \frac{x}{\varepsilon}) \right) \cdot \left( \nabla u_0 + \nabla_y u_1^\varphi + \varepsilon \nabla_x u_1^\varphi \right) - \int_{\Omega} f(u_0 + \varepsilon u_1^\varphi) \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{\Omega} f u_0$$

Tous les termes en  $\varepsilon$  tendent vers 0 (de nouveau si  $u_1$  est suffisamment régulière)  
 si  $u_1, \nabla_y u_1$  sont admissibles

$$\frac{1}{2} \int_{\Omega} A\left(\frac{x}{\varepsilon}\right) \cdot \left( \nabla u_0 + \nabla_y u_1^\varphi(x, \frac{x}{\varepsilon}) \right) \cdot \left( \nabla u_0 + \nabla_y u_1^\varphi(x, \frac{x}{\varepsilon}) \right) dx$$

$$\longrightarrow \frac{1}{2} \iint_{\Omega \times Y} A(y) \left( \nabla u_0 + \nabla_y u_1^\varphi(x, y) \right) \cdot \left( \nabla u_0 + \nabla_y u_1^\varphi(x, y) \right) dx dy$$

$$= \frac{1}{2} \int_{\Omega} A_{\text{eff}} \nabla u_0 \cdot \nabla u_0 \quad \text{parce que l'on a pris pour } u_1 \text{ le correctif associé à } u_0.$$

Ceci démontre que  $\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} J_\varepsilon(u_\varepsilon) = \frac{1}{2} \int_{\Omega} A_{\text{eff}} \nabla u_0 \cdot \nabla u_0 - \int_{\Omega} f u_0 = J_0(u_0)$

Si  $u_1, \nabla_y u_1$  ne sont pas admissibles, on met  $\varphi$ .

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} J_\varepsilon(u_\varepsilon) = \frac{1}{2} \iint_{\Omega \times Y} A(y) \left( \nabla u_0 + \nabla_y \varphi \right) \cdot \left( \nabla u_0 + \nabla_y \varphi \right) - \int_{\Omega} f u_0$$

Si  $(\varphi^n)$  est une suite qui converge vers  $u_1$  dans  $L^2(\Omega, H^1_Y)$  l'expression de droite converge vers  $J_0(u_0)$ .

On a construit ainsi une fonction  $\varphi^n$  qui approche  $J_0(u_0)$  aussi

plus que l'anneau - C. ad:

$$\forall u_0, \forall \eta \exists \epsilon \quad \limsup_{\epsilon \rightarrow 0} J_\epsilon(u_\epsilon) \leq J_0(u_0) + \eta$$

□